

2

$$x_f = x_i + v_i \Delta t + \frac{1}{2} a (\Delta t)^2$$

$$6.0 \text{ m} = 0 + 0 \times 1.0 \text{ s} + \frac{1}{2} a (1.0 \text{ s})^2$$

$$\Rightarrow a = 12 \text{ m/s}^2$$

$$x_f = 0 + 0 \times 1.0 \text{ s} + \frac{1}{2} (12 \text{ m/s}^2) (5.0 \text{ s})^2$$

$$= 150 \text{ m}$$

$$(2.11) \quad (v_x)_f = (v_x)_i + a_x \Delta t \quad \Rightarrow \quad \Delta t = \frac{(v_x)_f - (v_x)_i}{a_x}$$

$$(2.12) \quad x_f = x_i + (v_x)_i \Delta t + \frac{1}{2} a_x (\Delta t)^2$$

$$\Rightarrow x_f = x_i + (v_x)_i \frac{(v_x)_f - (v_x)_i}{a_x} + \frac{1}{2} a_x \left(\frac{(v_x)_f - (v_x)_i}{a_x} \right)^2$$

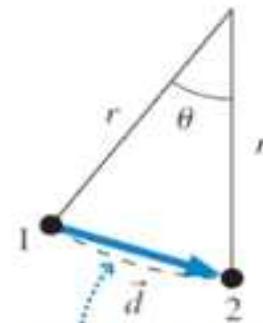
$$\Rightarrow x_f - x_i = (v_x)_i \frac{(v_x)_f - (v_x)_i}{a_x} + \frac{1}{2} a_x \left(\frac{(v_x)_f^2 - 2(v_x)_f (v_x)_i + (v_x)_i^2}{a_x^2} \right)$$

$$\Rightarrow 2a_x(x_f - x_i) = 2(v_x)_i(v_x)_f - 2(v_x)_i^2 + [(v_x)_f^2 - 2(v_x)_f (v_x)_i + (v_x)_i^2]$$

$$\Rightarrow 2a_x \Delta x = (v_x)_f^2 - (v_x)_i^2$$

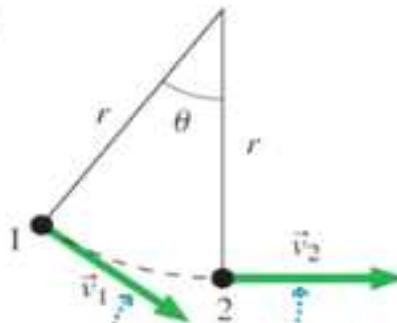
$$\Rightarrow (v_x)_f^2 = (v_x)_i^2 + 2a_x \Delta x$$

(a)



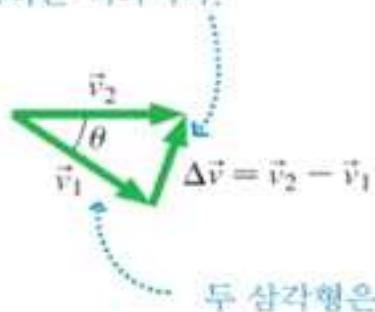
관람자는 점 1에서 점 2로 움직인다. 변위는 \vec{d} 이다.

(b)

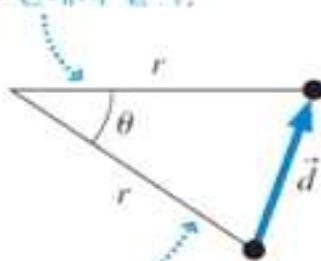


속도의 크기는 일정하지만 방향은 변한다.

(c) 속도의 변화는 원의 중심을 향하는 벡터이다.



이 삼각형은 회전된 것만 빼고 원래와 같다.



두 삼각형은 닮은꼴이다.

등속원운동의 가속력

$$\frac{\Delta v}{v} = \frac{d}{r} \Rightarrow \frac{\Delta v}{v} = \frac{v \Delta t}{r} \Rightarrow \frac{\Delta v}{\Delta t} = \frac{v^2}{r} \Rightarrow a = \frac{v^2}{r}$$

[예제6.8]

$$\sum F_x = n \sin \theta = \frac{m\nu^2}{r}$$

$$\sum F_y = n \cos \theta - w = 0$$

$$\Rightarrow n = \frac{m\nu^2}{r \sin \theta} , \quad n = \frac{w}{\cos \theta}$$

$$\Rightarrow \frac{m\nu^2}{r \sin \theta} = \frac{w}{\cos \theta}$$

$$\Rightarrow \nu = \sqrt{\frac{rw}{m} \frac{\sin \theta}{\cos \theta}} = \sqrt{\frac{r mg}{m} \tan \theta} = \sqrt{rg \tan \theta} = 14 \text{ m/s}$$

등속원운동의 가속력

$$\frac{\Delta v}{v} = \frac{d}{r} \Rightarrow \frac{\Delta v}{v} = \frac{v \Delta t}{r} \Rightarrow \frac{\Delta v}{\Delta t} = \frac{v^2}{r} \Rightarrow a = \frac{v^2}{r}$$

선속도와 각속도의 관계

$$d = r\theta \Rightarrow \frac{d}{t} = r \frac{\theta}{t} \Rightarrow v = r\omega$$

$$\omega = 2\pi f = \frac{2\pi}{T}$$

선가속도와 각가속도의 관계

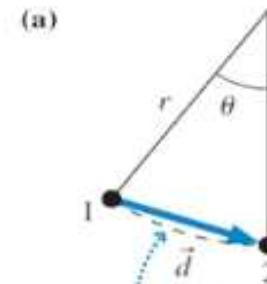
$$v = r\omega \Rightarrow \frac{v}{t} = r \frac{\omega}{t} \Rightarrow a = r\alpha$$

돌림힘

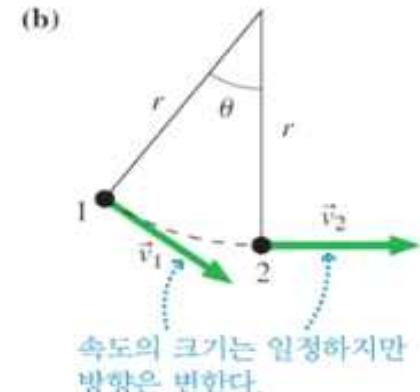
$$\tau = F \cdot r = (ma)r = (mr\alpha)r = (mr^2)\alpha = I\alpha$$

$\tau = I\alpha$:돌림힘 , $I = mr^2$:관성모멘트(관성능률,회전관성)

운동량 : $p = mv$, 각운동량 : $L = I\omega$

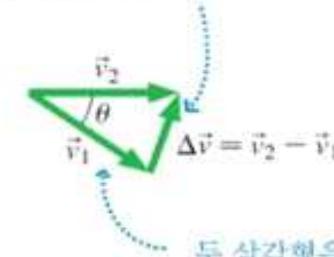


관찰자는 점 1에서 점 2로 움직인다. 변위는 \vec{d} 이다.

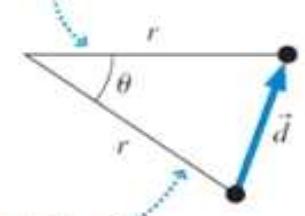


속도의 크기는 일정하지만 방향은 변한다.

(c) 속도의 변화는 원의 중심을 향하는 백터이다.



두 삼각형은 닮은꼴이다.



이 삼각형은 회전된 것만 빼고 원래와 같다.

힘과 일(에너지)

$$W = \int F dx = \int ma dx = m \int \frac{dv}{dx} dx = m \frac{1}{2} v^2 = \frac{1}{2} mv^2$$

회전운동에너지

$$W = \frac{1}{2} mv^2 = \frac{1}{2} m(r\omega)^2 = \frac{1}{2} (mr^2)\omega^2 = \frac{1}{2} I\omega^2$$

용수철운동에너지

$$W = \int F dx = \int kx dx = \frac{1}{2} kx^2$$

충격량 = $F\Delta t$ = 운동량의 변화 = $mv_1 - mv_0$

단위 : $kg(m/s^2)s = kg\ m/s$

두레박과 도르래

회전운동

$$a = \alpha R, \alpha = \frac{\tau}{I}, \tau = TR, I = \frac{1}{2}MR^2$$

$$\Rightarrow a = \frac{2T}{M} \Rightarrow T = \frac{1}{2}Ma$$

힘 = 중력 - 장력 : $F = mg - \frac{1}{2}Ma$

운동방정식

$$F = ma \Rightarrow mg - \frac{1}{2}Ma = ma$$

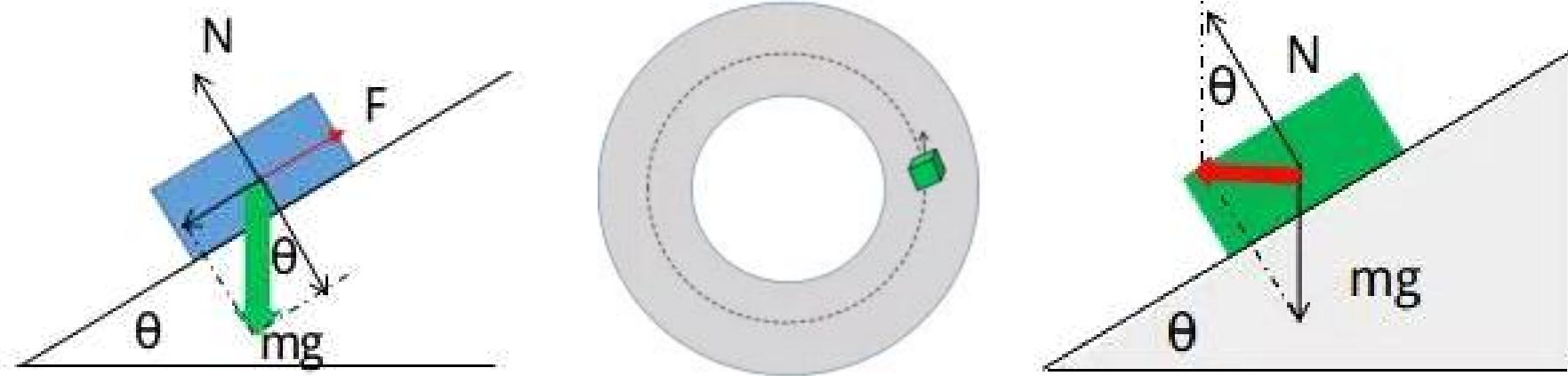
$$\Rightarrow a = \frac{g}{1 + M/2m} = \frac{9.8 m/s^2}{1 + 3kg/2(2.5kg)} = 6.125 m/s^2$$

운동법칙

$$S = \frac{1}{2}at^2 \Rightarrow t = \sqrt{\frac{2S}{a}} = \sqrt{\frac{2 \times 4m}{6.125 m/s^2}} = 1.14 s$$

경사면 물체역학 비교

1. 정지 상태 (마찰력가정): $F = mg \sin\theta$, $N = mg \cos\theta$

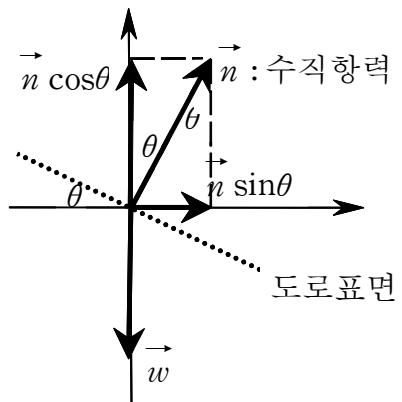
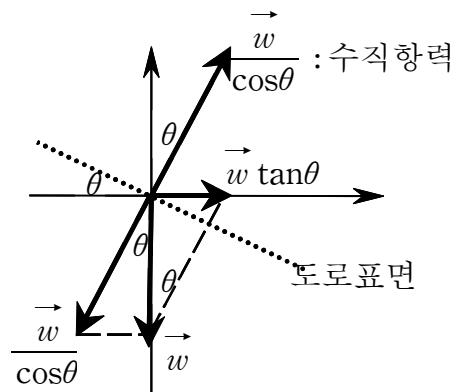


2. 운동 상태(마찰력없다고가정) : 구심력(빨간화살표)은 무게 mg 와 수직항력 N 의 합력이어야 한다. 그런데 합력은 수평이 되어야 하므로 사각형은 평행사변형이 되어야 한다. 따라서 빗면이 물체를 미는 수직항력 N 은 (평행사변형 조건 : $N\cos\theta = mg$) 만큼만 발휘될 수 있다.

$$\vec{w} \tan\theta = ma$$

$$\Rightarrow mg \tan\theta = m \frac{v^2}{r}$$

$$\begin{aligned}\Rightarrow v &= \sqrt{rg \tan\theta} \\ &= \sqrt{70m \times 9.8m/s^2 \times \tan 15^\circ} \\ &\approx 14 \text{ m/s}\end{aligned}$$



$$a = \frac{v^2}{r} \Rightarrow v = \sqrt{ar} = \sqrt{20 \text{ m/s}^2 \times 5.0 \text{ m}} = 10 \text{ m/s}$$

$$v = 2\pi r f = \frac{2\pi r}{T} \Rightarrow T = \frac{2\pi r}{v} = \frac{2\pi \times 5.0 \text{ m}}{10 \text{ m/s}} = \pi$$

중력(mg)은 가속도(a_y)와 같은 방향이고
장력(T)은 가속도(a_y)와 반대 방향이다.

$$a_y (+) \text{를 하방향} \Rightarrow a_y > 0 \Rightarrow ma_y = mg - \frac{1}{2}a_y M$$

$$a_y (+) \text{를 상방향} \Rightarrow a_y < 0 \Rightarrow ma_y = -mg - \frac{1}{2}a_y M$$

(A+B)의 가속도

$$\begin{aligned}F &= ma \\ \Rightarrow 3 \text{ kg } m/s^2 &= (5\text{kg} + 10\text{kg}) a \\ \Rightarrow a &= 0.2 \text{ m/s}^2\end{aligned}$$

B가 A로부터 받은 힘

$$\begin{aligned}F &= ma \\ &= 10 \text{ kg} \times 0.2 \text{ m/s}^2 \\ &= 2.0 \text{ kg m/s}^2 \\ &= 2.0 N\end{aligned}$$

요약풀이:

$$\begin{cases} F = g m_S - g m_M \\ F = (m_S + m_M) a \end{cases}$$
$$\Rightarrow a = \frac{g(m_S - m_M)}{m_S + m_M}$$
$$= \frac{9.8 \text{ m/s}^2 (200 \text{ kg} - 100 \text{ kg})}{(200 \text{ kg} + 100 \text{ kg})}$$
$$\approx 3.3 \text{ m/s}^2$$

시간 Δt <-- 가속도 a_y <-- 각가속도 α <-- 장력 T

$$h = \frac{1}{2}a_y \Delta t^2, \quad a_y = -\alpha R, \quad \alpha = \frac{\tau}{I} = \frac{TR}{\frac{1}{2}MR^2} = \frac{2T}{MR}$$

$$a_y = -\left(\frac{2T}{MR}\right)R = \frac{2T}{M} \quad \Rightarrow \quad T = -\frac{M}{2}a_y$$

T 를 a_y 로
표시하여 a_y 에
관하여 푼다.

뉴톤제2법칙 $ma_y = T - mg$

$$\Rightarrow ma_y = -\frac{M}{2}a_y - mg$$

a_y 를 α 로
표시한다.

$$\Rightarrow a_y = -\frac{g}{1 + \frac{M}{2m}} = \frac{9.8}{1 + \frac{3}{2 \times 2.5}} = -6.13 \text{ m/s}^2$$

$$\Rightarrow \Delta t = \sqrt{\frac{2h}{a_y}} = \sqrt{\frac{2(-4.0 \text{ m})}{-6.13 \text{ m/s}^2}} = 1.1 \text{ s}$$